Testplan stuursysteem aansturen

User story: (2) Als gebruiker wil ik dat de SDC zijn aandrijving en sturing bestuurbaar zijn via microcontroller

Requirement: Stepper motordriver aansturen met lossen ESP

Acc Criteria: De ESP kan zonder door mensen waar te nemen mankementen het stuursysteem aansturen.

Studenten: David Akerboom

Kadirhan Akin

Luuk de Vries Reilingh

Thomas van Egmond

Docenten: W.B. Volders

S.M. Hekkelman

Context

Onze Intel NUC stuurt PWM waardes voor het stuursysteem naar de ESP, de ESP moet in staat zijn om met PWM waardes het stuursysteem aan te sturen

Benodigdheden

* Testcode te vinden op [GitHub](https://github.com/ThomasvanEgmond/Self-Driving-Challenges) onder “Tests”
* Eén ESP
* Computer met Arduino IDE

Voorbereiding

1. Sluit de ESP aan op het stuursysteem
2. Flash de test code op de ESP

Uitvoeren

De volgende stappen samen vormen één iteratie. Eén test bestaat uit 25 iteraties.

Van de 25 iteraties moeten er minimaal 23 goed resultaat terugkrijgen om de test te voldoen.

1. Start de ESP, het stuur zal zich van in een loop van links naar rechts gaan bewegen.
2. Noteer voor elke loop of dit gebeurt zonder mankementen.

Resultaten

Zie Excel bestand Resultaten Testplan stuursysteem aansturen.xlsx

Conclusie

De test is succesvol en het stuursysteem reageert naar behoren.